

УДК 621.873-52

Мартовицький Л.М.<sup>1</sup>, Глушко В.І.<sup>1</sup>, Шаніна З.М.<sup>1</sup>, Гусев О.Л.<sup>2</sup>

<sup>1</sup> канд. техн. наук, доц. НУ «Запорізька політехніка»

<sup>2</sup> студ. гр. М-319м НУ «Запорізька політехніка»

### **РИЗИК-ОРІЄНТОВАНИЙ ПІДХІД ДО СТВОРЕННЯ ВАНТАЖО-ПІДЙОМНИХ МАШИН**

Більшість європейських стандартів щодо створення, експлуатації та діагностування вантажопідйомних кранів (машин) передбачає ризик-орієнтований підхід (РОП). Першою задачею РОП є використання цього методу для обґрунтування подовження служби підйомних пристроїв із закінченим строком служби при експертних обстеженнях, а не визначення остаточного ресурсу металоконструкцій, як це існує зараз. Необхідно врахувати кадровий голод, моральний та фізичний знос підйомних пристроїв.

Далі необхідно віднайти узгоджене взаємопорозуміння сучасних та існуючих засобів гарантування безпеки з ризик-орієнтованим мисленням. Потрете – необхідно розробити інструментарій (регламент) оцінки ризику вантажопідйомних машин.

Ризик визначається на основі теорії нечітких множин, невизначенностей та лінгвістичних змінних. Теоретична основа РОП закладалась ще в 1923 р. роботами Ф. Найта «Ризик, невизначеність та прибуток», зараз ризик регламентується стандартами ISO 31010, ISO 31000.

Вантажопідйомні крани, як машини з підвищеною небезпечністю, слід створювати, експлуатувати, діагностувати з врахуванням ризик-орієнтованого підходу.